

*Roteiro de Prática*

---

SE-P03

Medição Analógica

---

2026-01

---

# Objetivos

---

Realizar uma medição analógica em um  $\mu C$

Experimento baseado no Arduino Uno R3;

Medir tensões internas do Arduino;

Evidenciar aspectos de estabilidade, precisão, exatidão e contagens;

Criar um voltímetro "DIY"

Ajustar sketch para apresentar valores de tensão;

Montar um divisor de tensão como referência;

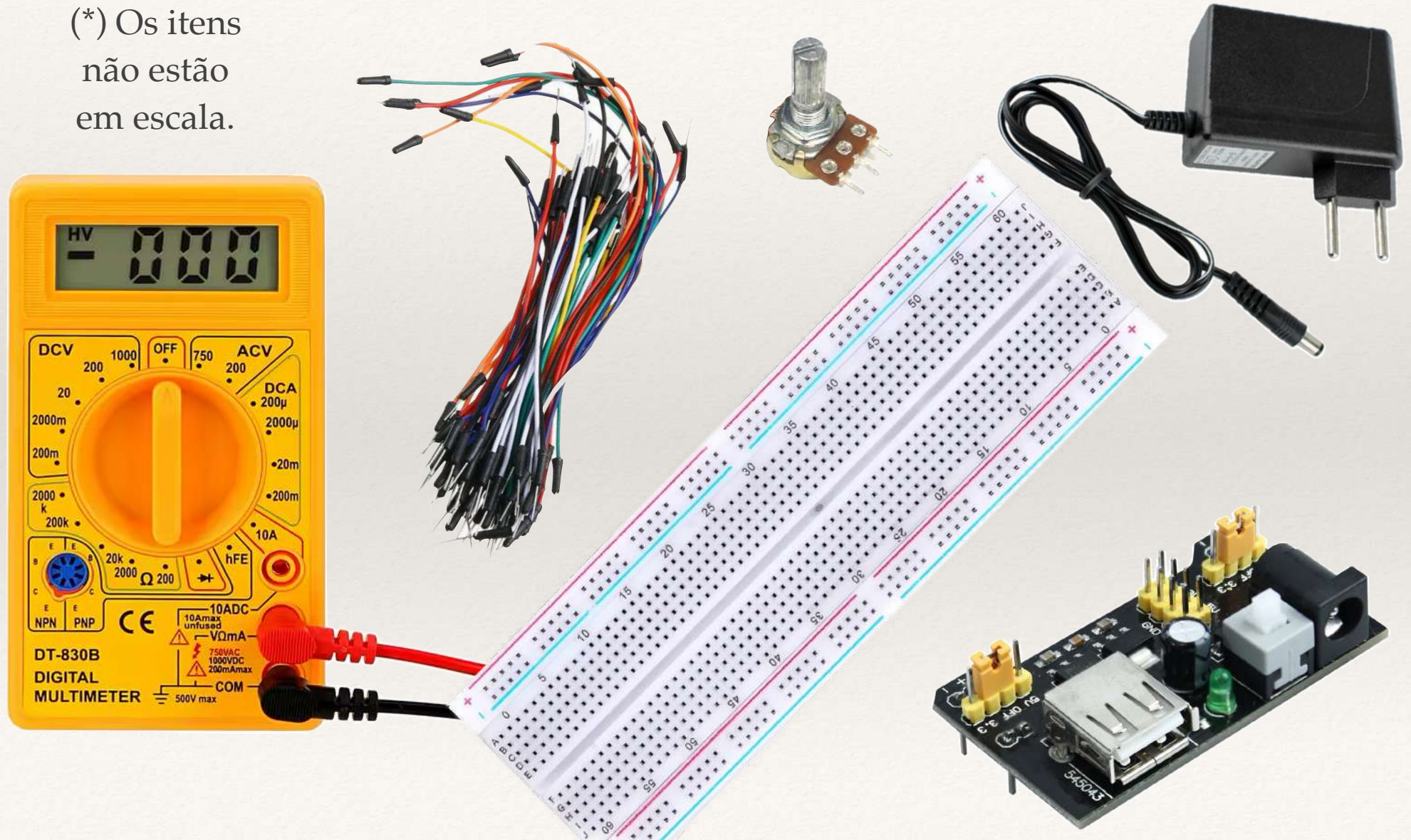
Comparar medições com multímetro comercial;

Conhecer técnicas de medição

Implementação de algoritmo de média móvel.

# Itens necessários

(\* Os itens não estão em escala.



# Itens necessários



Fios *jumper* Dupont

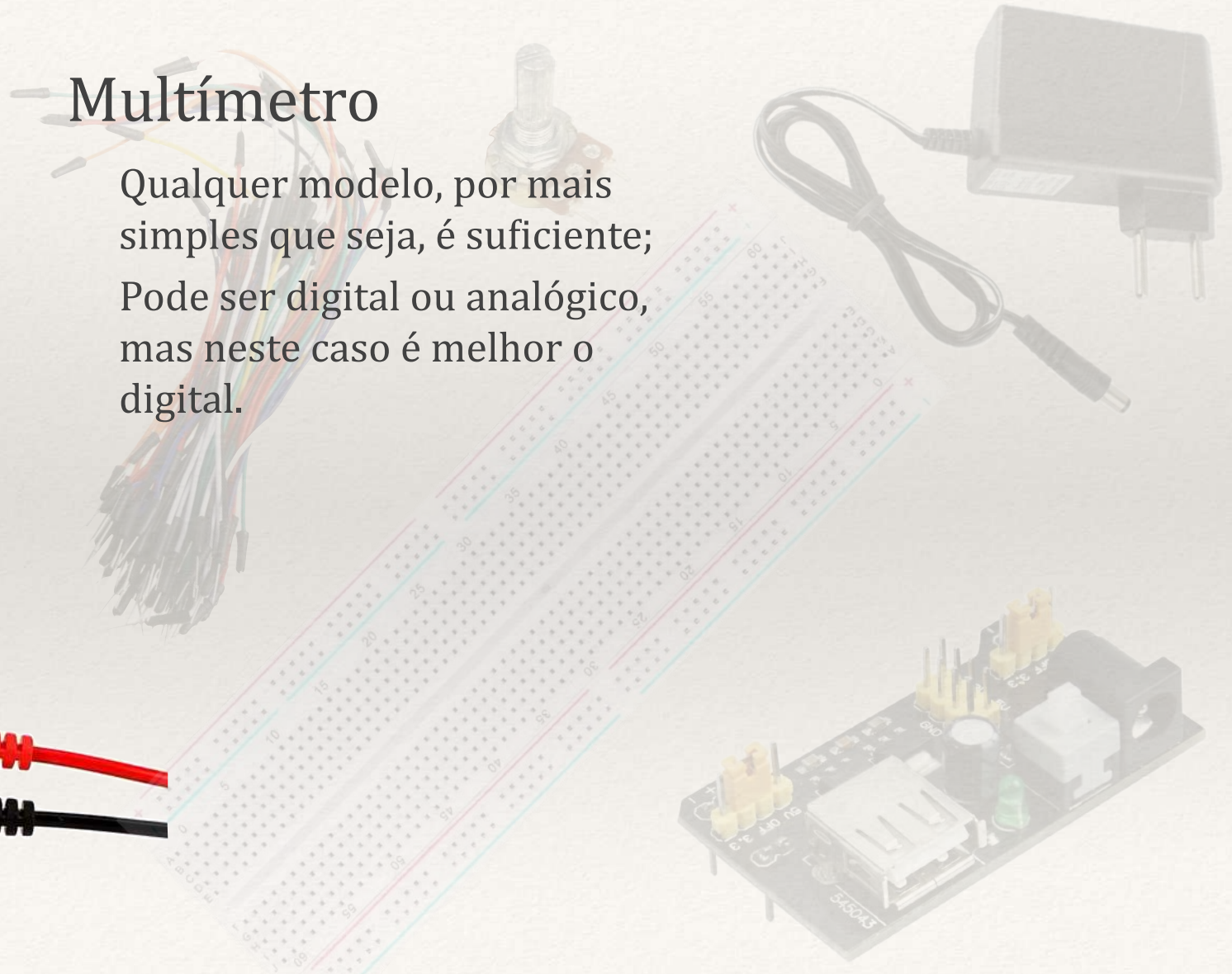
Modelo macho-macho;

3 unidades de cores diferentes;

# Itens necessários

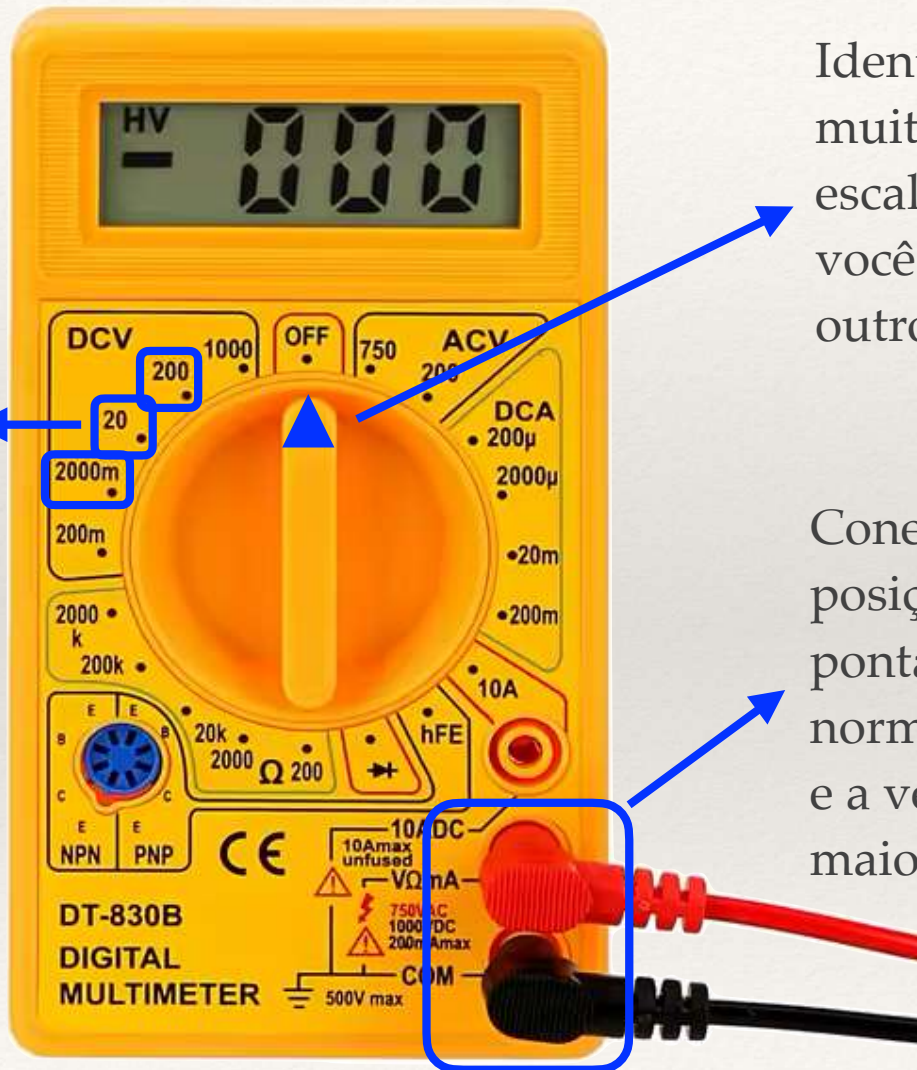
## Multímetro

Qualquer modelo, por mais simples que seja, é suficiente; Pode ser digital ou analógico, mas neste caso é melhor o digital.



# Dicas: Multímetro

Os números representam “fundo de escala”, ou seja, os valores máximos que podem ser medidos naquela escala.

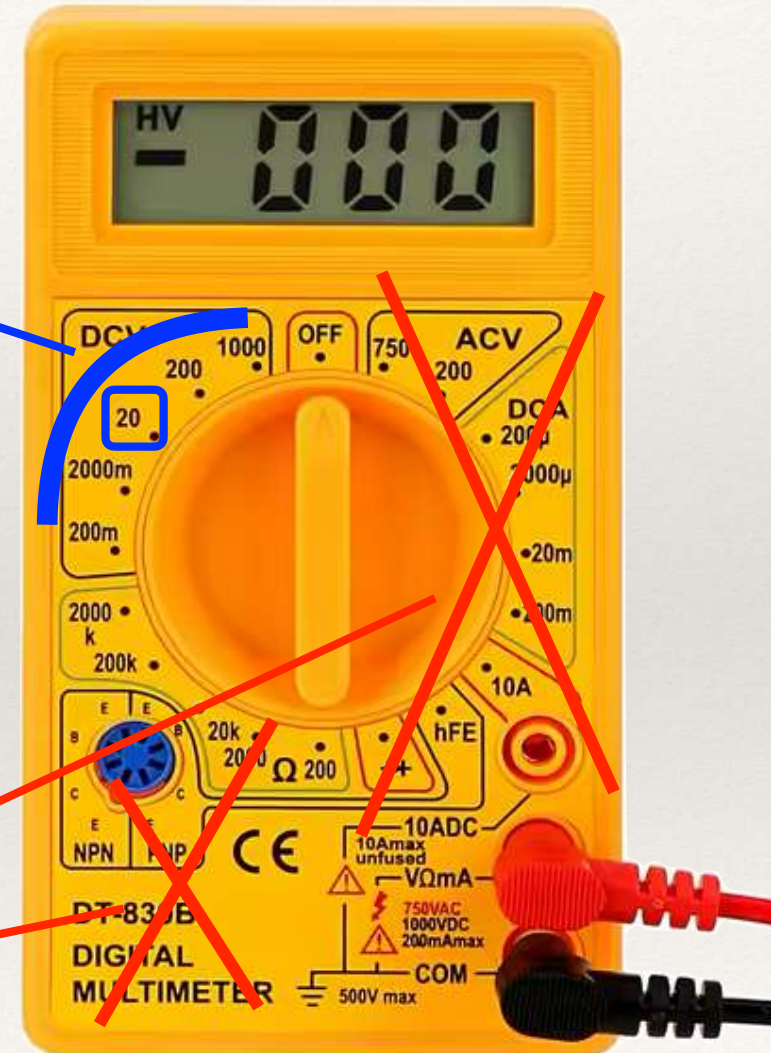


Identifique o seletor de escala, e tome muito cuidado para não selecionar a escala errada. Além de erro na medição, você pode danificar o multímetro e outros componentes se errar.

Conecte as duas pontas de prova nas posições corretas, e na cor correta. A ponta preta (GND, ou “negativo”) é normalmente conectada ao pino COM, e a vermelha (positivo) ao pino com maior número de inscrições.

# Dicas: Multímetro

Escalas de tensões DC (corrente contínua).  
Vamos usar o fundo de escala com o menor valor superior a 5 volts (neste exemplo, 20V).



**Não vamos usar outras escalas !**

# Itens necessários



## Potenciômetro

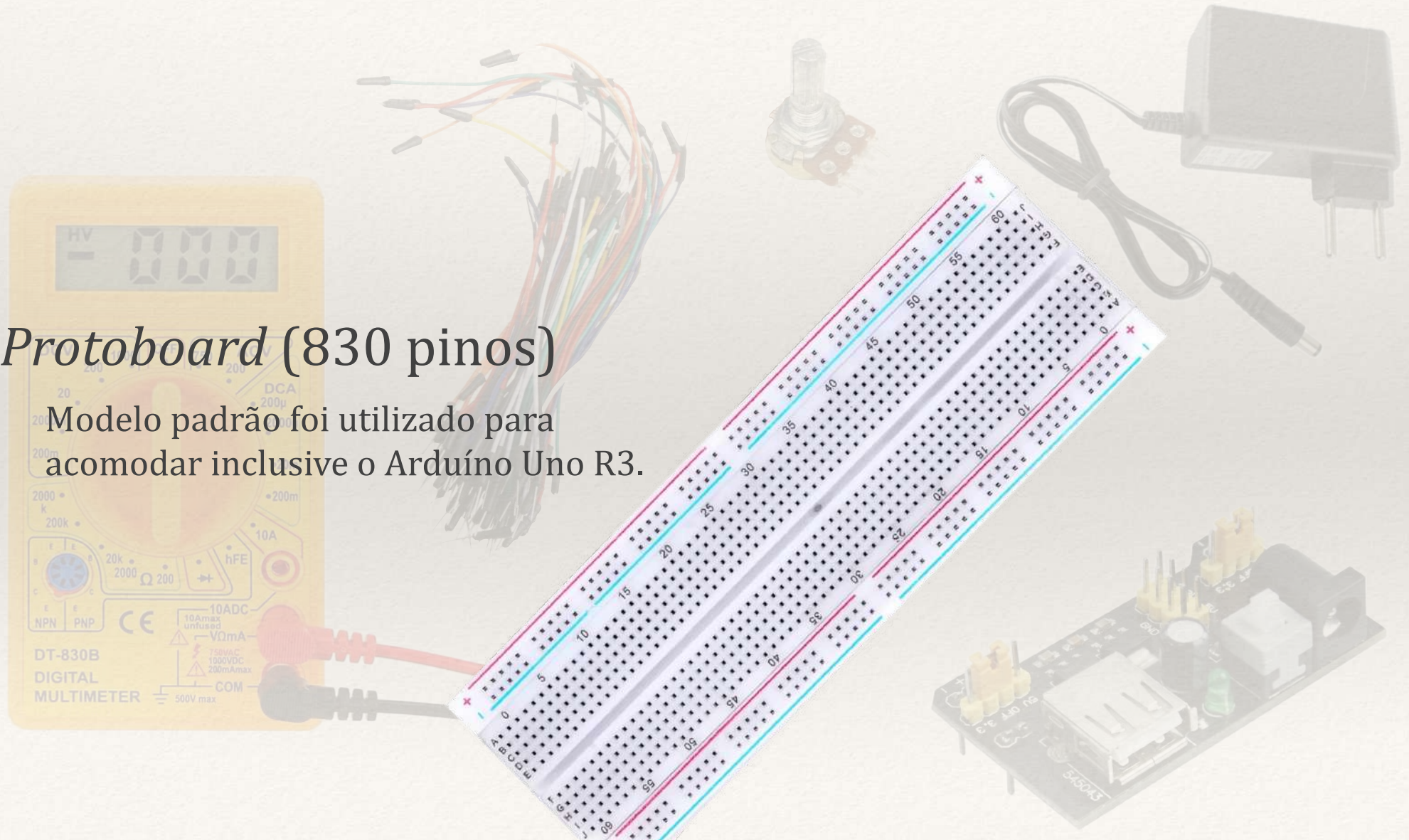
1 K $\Omega$  linear;

Utilizado para ajuste da tensão medida no experimento;

# Itens necessários

## *Protoboard (830 pinos)*

Modelo padrão foi utilizado para acomodar inclusive o Arduíno Uno R3.



# Itens necessários



## Fonte AC de 9V

Qualquer capacidade em amperes atende;

Fontes de 12V também podem ser usadas.

# Itens necessários

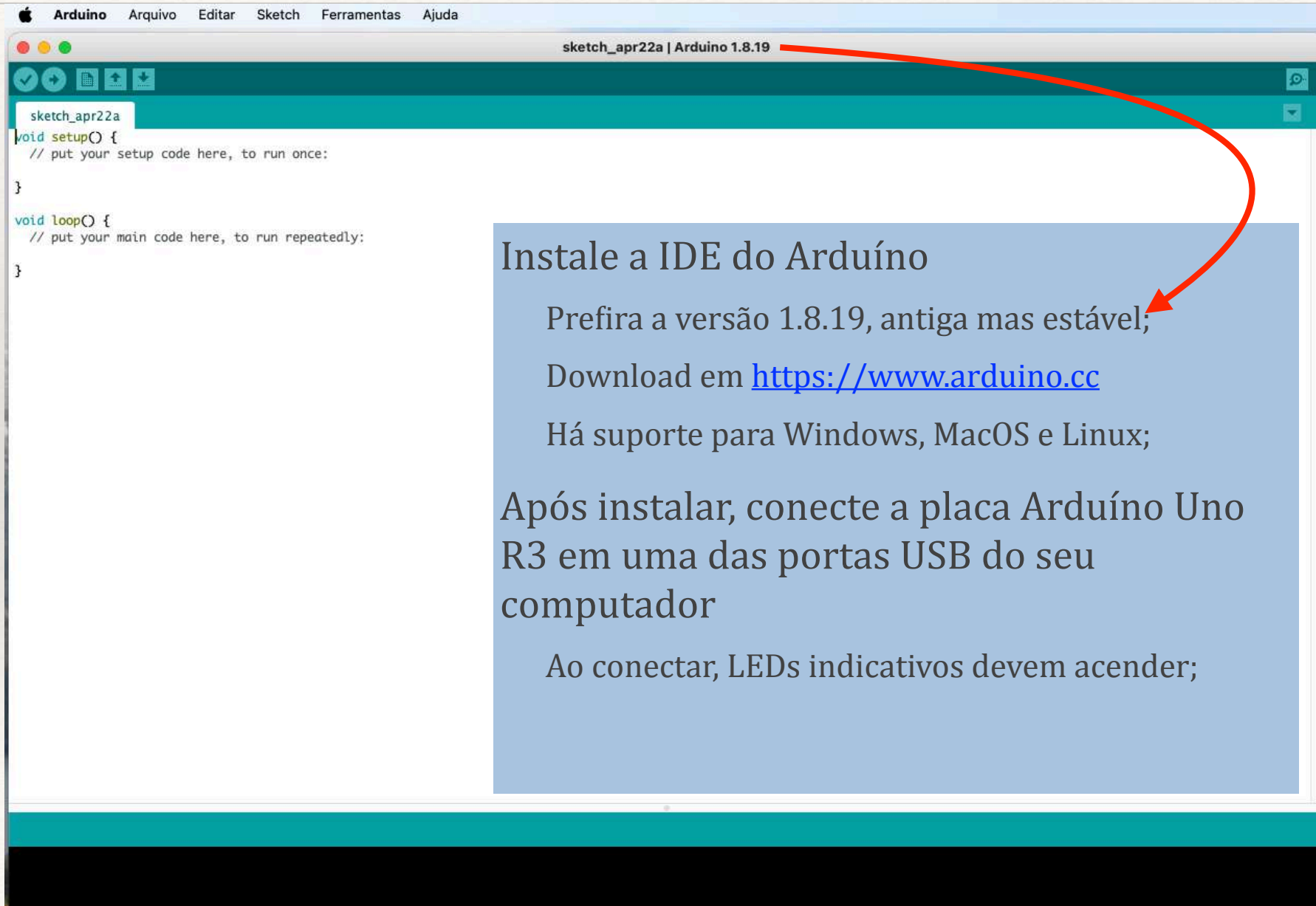


## Fonte para *protoboard*

Qualquer fonte regulada de 5V pode ser utilizada, porém haverá mudanças de conexões no experimento;

Se você não tem experiência, não recomendo utilizar outra fonte.

# 1º Passo: Ativar Arduíno



## Instale a IDE do Arduíno

Prefira a versão 1.8.19, antiga mas estável;

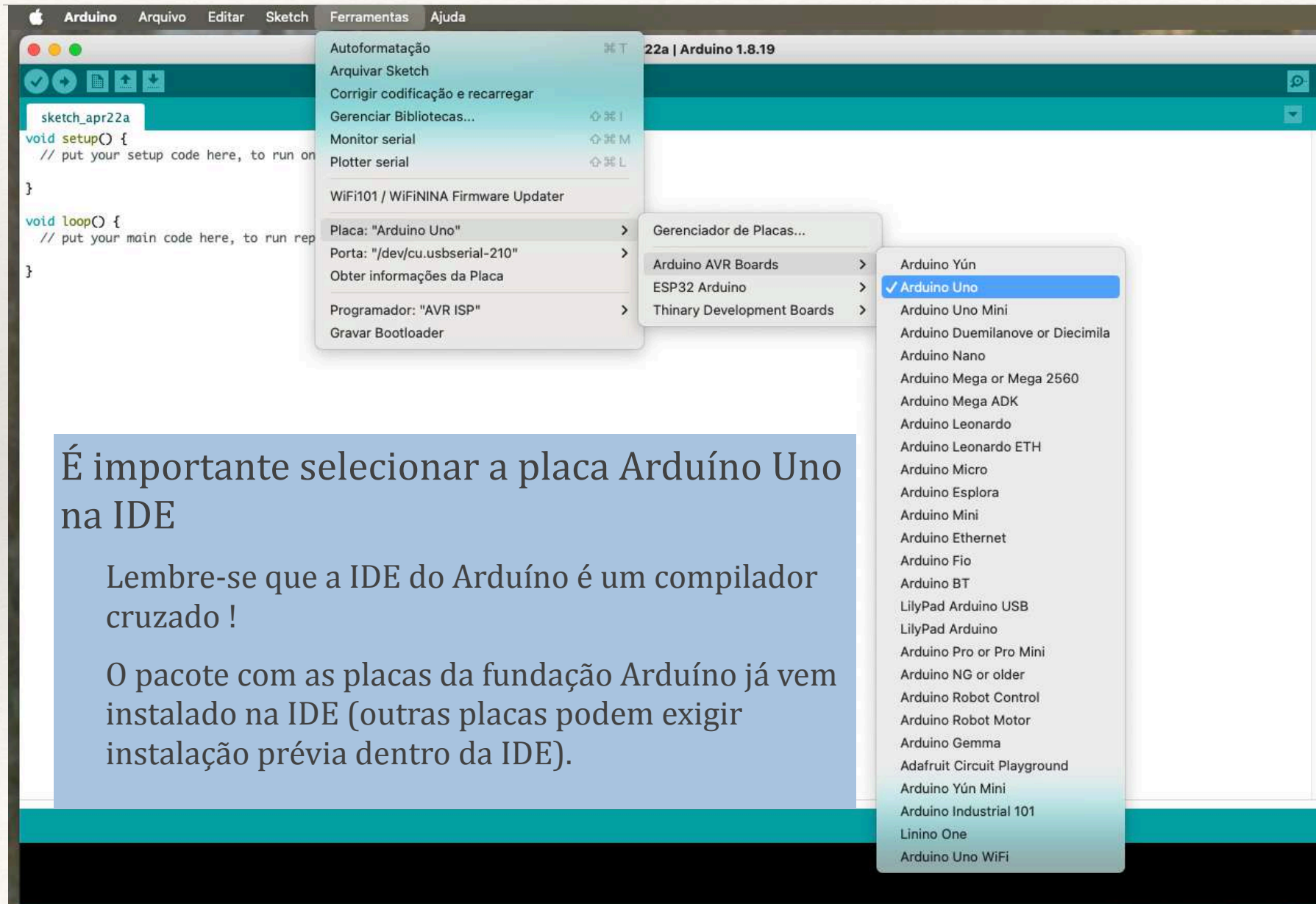
Download em <https://www.arduino.cc>

Há suporte para Windows, MacOS e Linux;

Após instalar, conecte a placa Arduíno Uno R3 em uma das portas USB do seu computador

Ao conectar, LEDs indicativos devem acender;

# 1º Passo: Ativar Arduíno

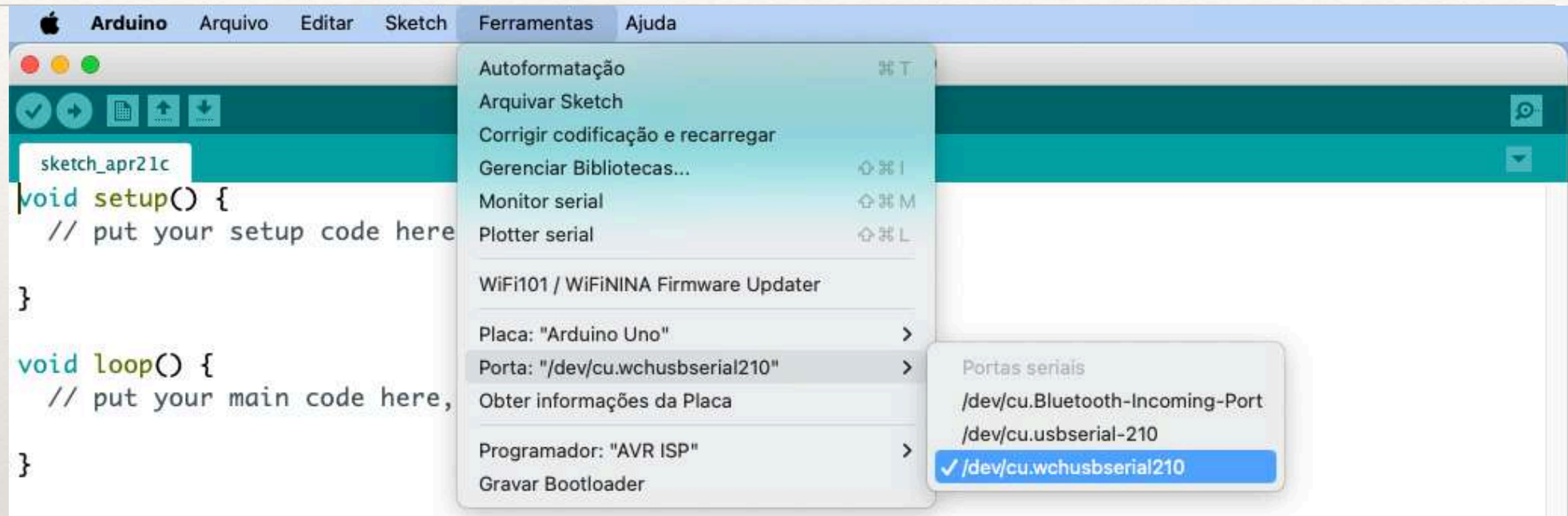


É importante selecionar a placa Arduíno Uno na IDE

Lembre-se que a IDE do Arduíno é um compilador cruzado !

O pacote com as placas da fundação Arduíno já vem instalado na IDE (outras placas podem exigir instalação prévia dentro da IDE).

# 1º Passo: Ativar Arduíno



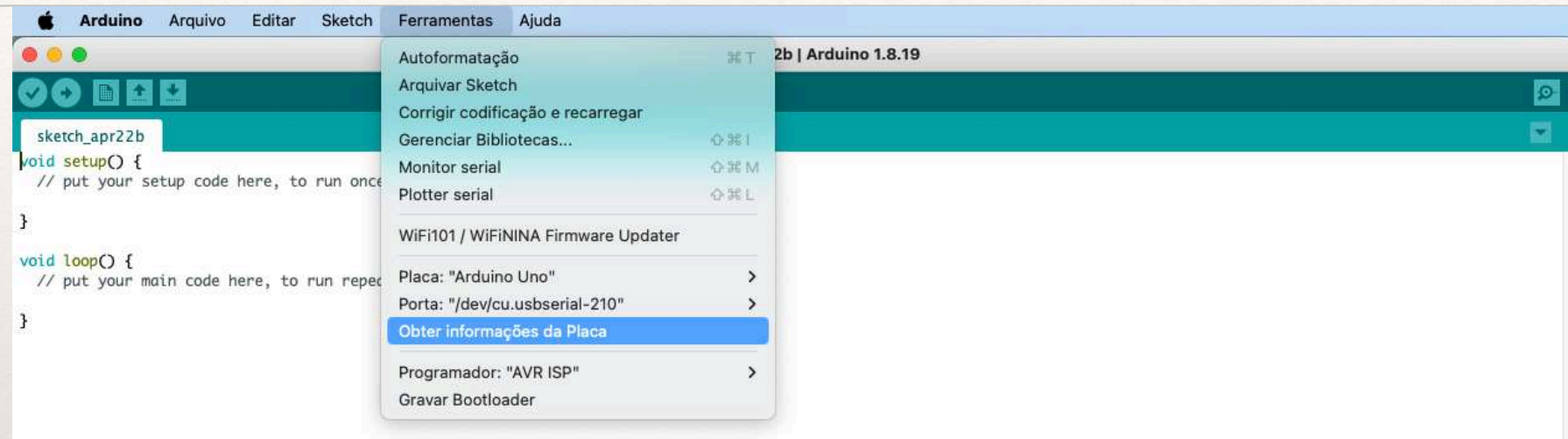
Também é essencial identificar a porta USB onde o Arduíno está conectado

As opções variam de acordo com o ambiente (na tela acima, temos o MacOS);

Em alguns casos a interface aparece com a identificação da placa entre parênteses;

Arduino Uno em /dev/cu.wchusbserial210

# 1º Passo: Ativar Arduíno



Você pode verificar a conexão efetiva da placa à IDE

A opção “**Obter informações da placa**” pode mostrar uma janela com informações;

Uma janela com “placa desconhecida” pode indicar sucesso (comum em placas “genéricas”);

O teste mais efetivo é tentar compilar e executar um código como o Blink, por exemplo.

# 2º Passo: Medição Básica

Medição de Tensões disponíveis no próprio Arduíno Uno

Sem componentes externos;

Basta um *jumper* DuPont;

Serão medidos os valores de 0V; 3,3V e 5V

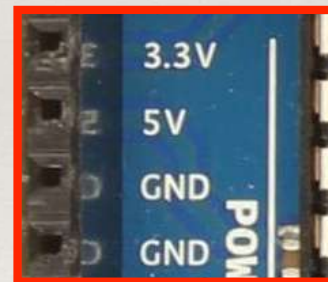
Avaliar as medições com base no valor numérico medido pelo ADC;

Leituras serão realizadas no Monitor Serial da IDE

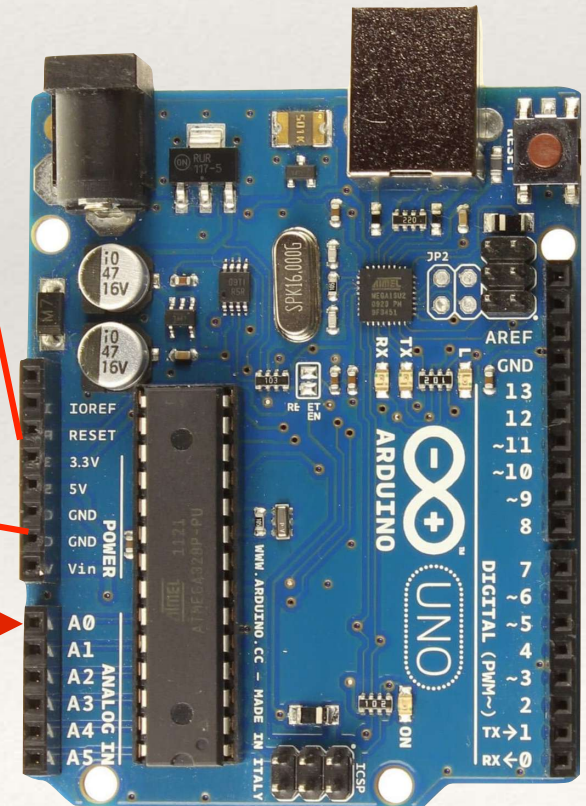
Carregar o Monitor Serial, e ajustar a taxa de transferência para 115.200 bps.

Alimentação  
via USB

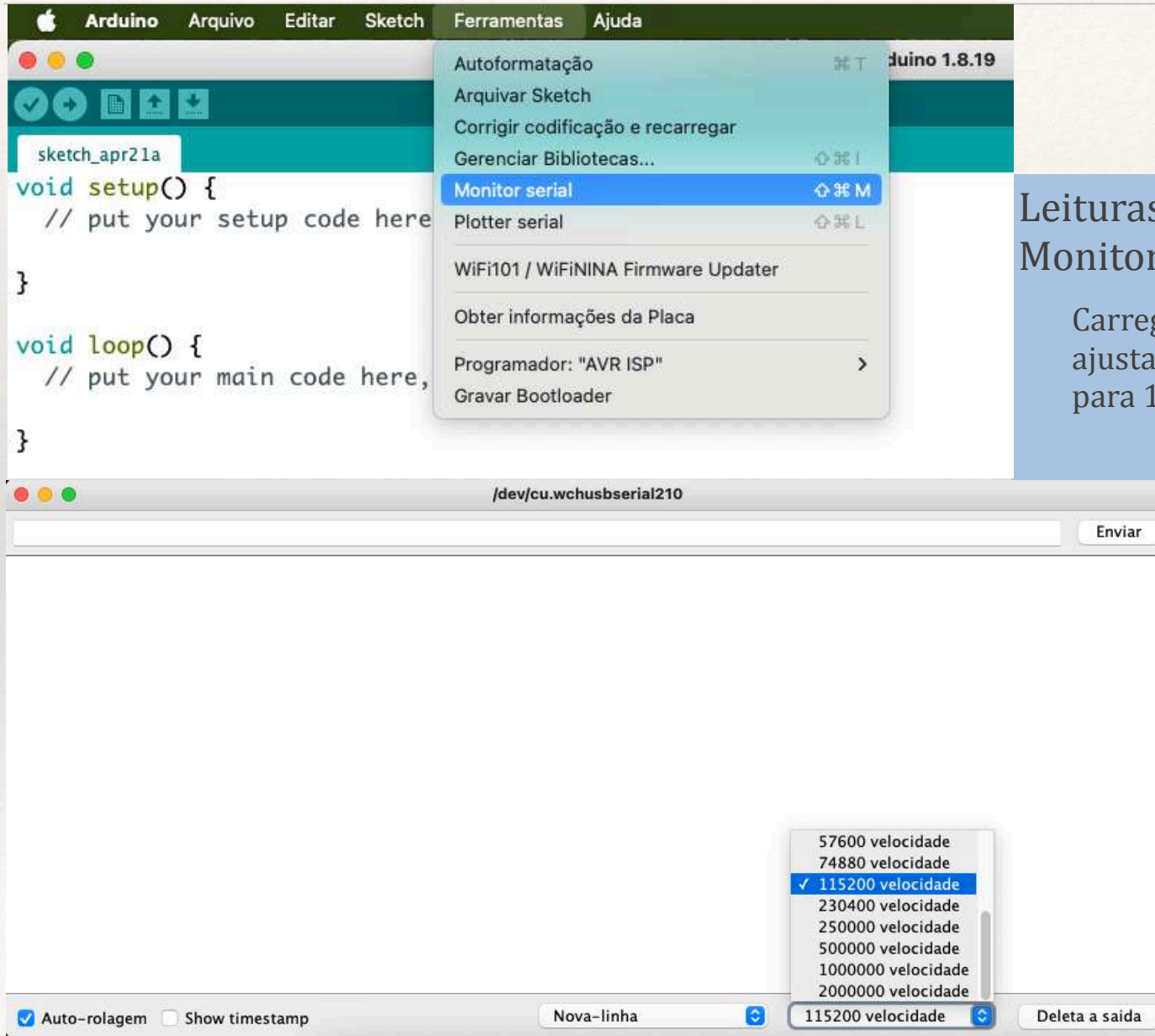
Saídas:



Entrada (A0)



# 2º Passo: Medição Básica



Leituras serão realizadas no Monitor Serial da IDE

Carregar o Monitor Serial, e ajustar a taxa de transferência para 115.200 bps.

# 2º Passo: Medição Básica

Os resultados serão vistos no Monitor Serial  
Utilizaremos a entrada A0 do Arduíno

Leitura analógica da entrada

Número de amostragens < 10 por segundo

```
LeituraBasicav0
void setup() {

  Serial.begin(115200);
  pinMode(A0, INPUT);

}

void loop() {

  int entrada = analogRead(A0);
  Serial.println( entrada );
  delay(100);

}
```

# 2º Passo: Medição Básica

```
LeituraBasicav0 | Arduino 1.8.19

LeituraBasicav0
void setup() {
  Serial.begin(115200);
  pinMode(A0, INPUT);
}

void loop() {
  int entrada = analogRead(A0);
  Serial.println( entrada );
  delay(100);
}
```

## Primeira versão do *sketch*

No `setup()`, configuração do Monitor Serial, e do pino de leitura A0;

No `loop()`, apenas a apresentação do valor lido;

## Conecte a extremidade de um *jumper* na porta A0

Mantenha a outra extremidade desconectada, e **afastada de contatos elétricos!**

Observe a saída no Monitor Serial.

Carregado.

0 sketch usa 2016 bytes (6%) de espaço de armazenamento para programas. O máximo são 32256 bytes.  
Variáveis globais usam 188 bytes (9%) de memória dinâmica, deixando 1860 bytes para variáveis locais. O máximo são 2048 bytes.

# Medição analógica básica

Os resultados serão vistos no Monitor Serial  
Utilizaremos a entrada A0 do Arduíno

Salvamos o valor lido anteriormente

Leitura analógica da entrada

Mostra apenas se houver alteração

Número de amostragens < 10 por segundo

```
void setup() {  
    Serial.begin(115200);  
    pinMode(A0, INPUT);  
}  
  
int entrada, entradaAnterior;  
  
void loop() {  
    entrada = analogRead(A0);  
  
    if( entrada != entradaAnterior ) {  
        Serial.println( entrada );  
        entradaAnterior = entrada;  
    }  
  
    delay(100);  
}
```

# 2º Passo: Medição Básica

```
LeituraBasicav1 | Arduino 1.8.19
LeituraBasicav1
void setup() {
  Serial.begin(115200);
  pinMode(A0, INPUT);
}
int entrada, entradaAnterior;
void loop() {
  entrada = analogRead(A0);
  if( entrada != entradaAnterior ) {
    Serial.println( entrada );
    entradaAnterior = entrada;
  }
  delay(100);
}
```

## Segunda versão do *sketch*

Declaradas duas variáveis para evitar exibição repetida;

## Instabilidade não melhorou

Seria ruído na entrada aberta?

Conecte a outra extremidade do *jumper* nas saídas GND, 5V e 3,3V;

Salvo.

0 sketch usa 2056 bytes (6%) de espaço de armazenamento para programas. O máximo são 32256 bytes.  
Variáveis globais usam 192 bytes (9%) de memória dinâmica, deixando 1856 bytes para variáveis locais. O máximo são 2048 bytes.

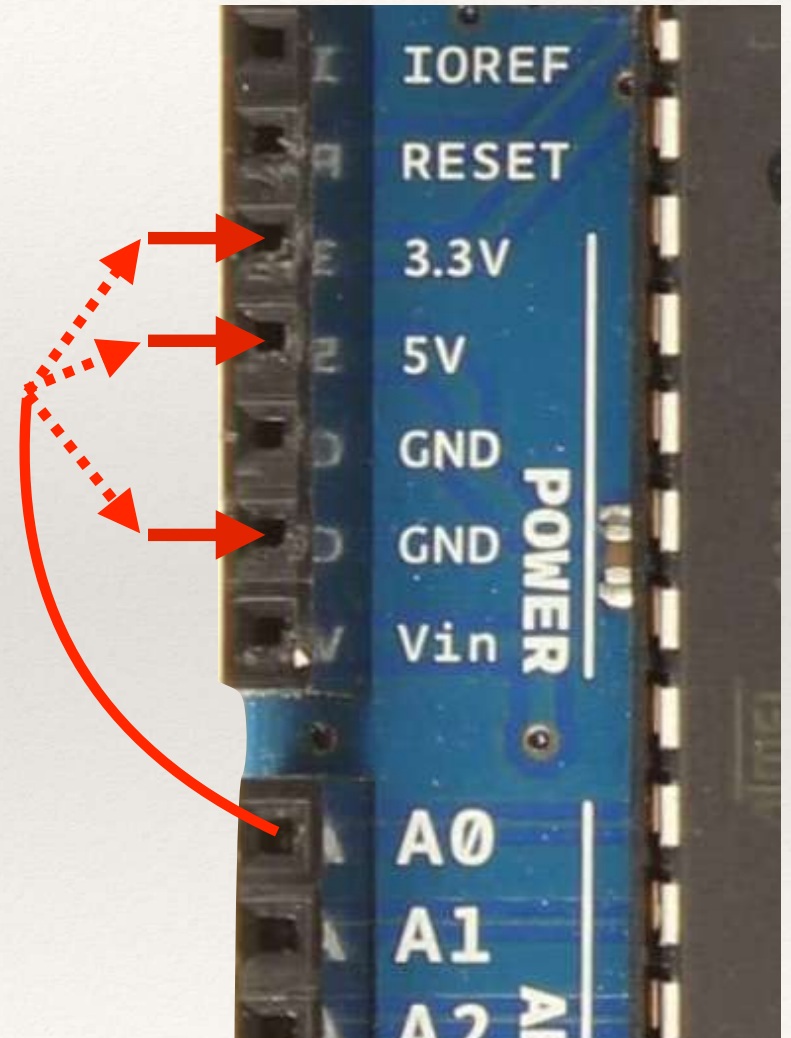
# 2º Passo: Medição Básica

Escolha da tensão de entrada:

0V (GND);

5V (Vcc);

3,3V (saída de alimentação).



# 2º Passo: Medição Básica

```
402
398
405
395
404
396
406
389
386
390
388
395
393
127
179
343
```

Auto-rolagem  Show timestamp

O que percebemos?

Entradas desconectadas são “dominadas” pelo ruído;

Há alguma instabilidade quando medimos a tensão de 3,3V.

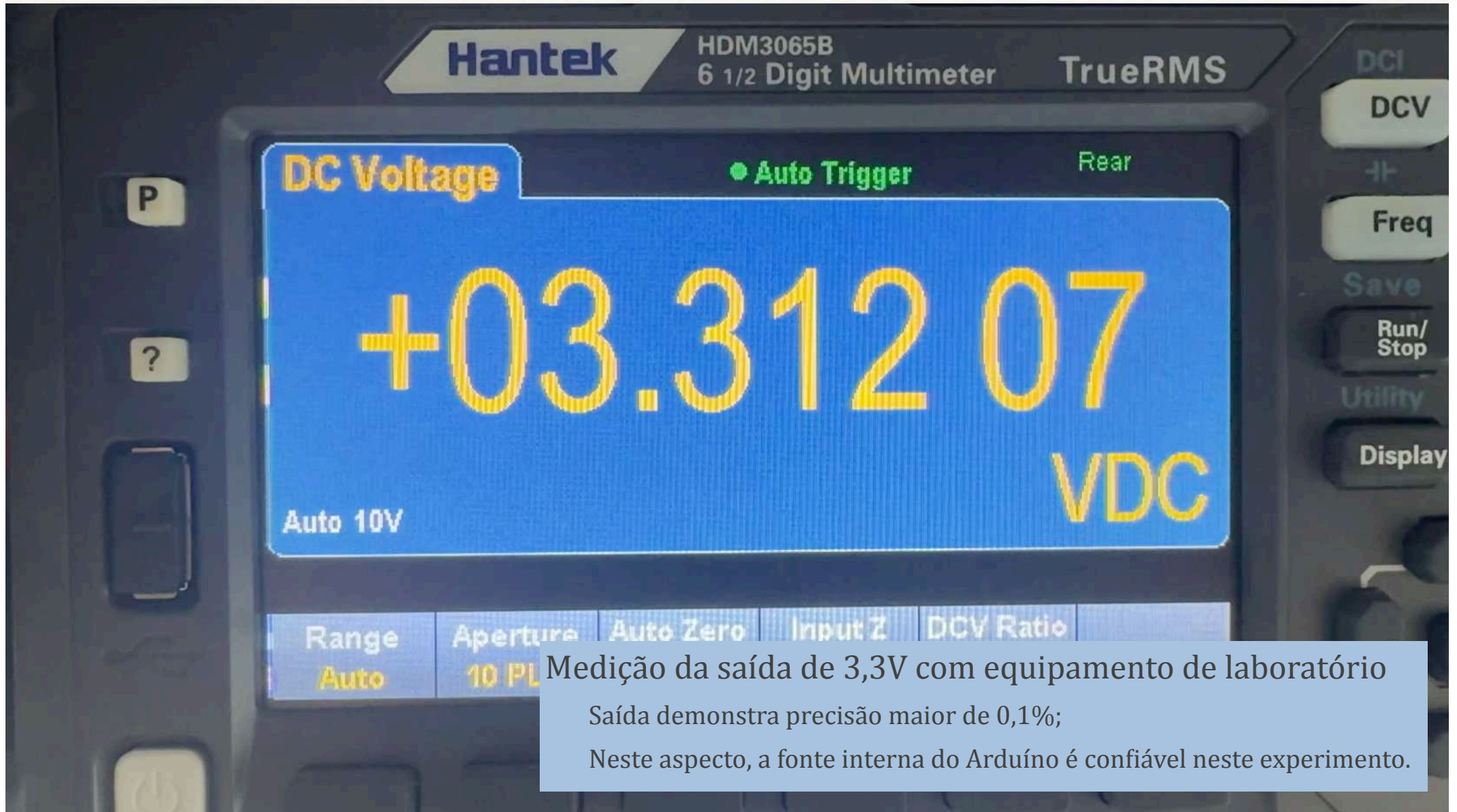
Especificação básica

Conversor A/D de 10 bits (0~1023).

Cuidado com a conexão !

Interligar portas erradas pode danificar o Arduíno, e até a porta USB do seu computador !

# 2º Passo: Medição Básica



# 2º Passo: Medição Básica

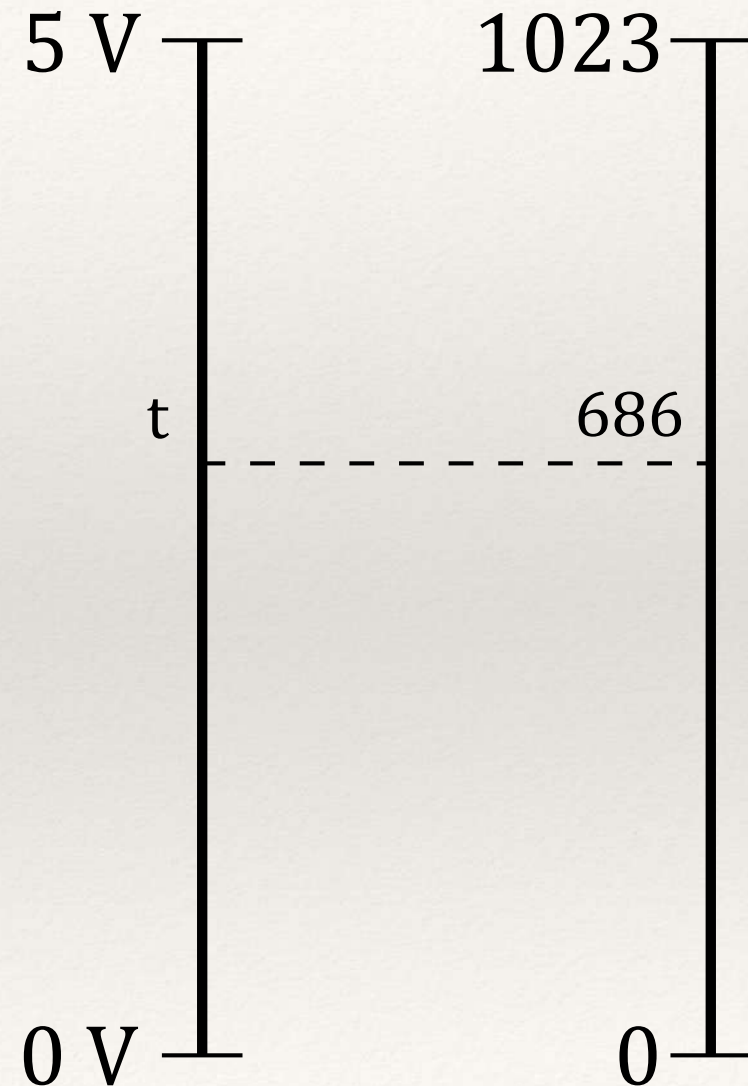
Desprezando eventuais falhas de linearidade, as medições são proporcionais;

Conversão é básica, por regra de 3

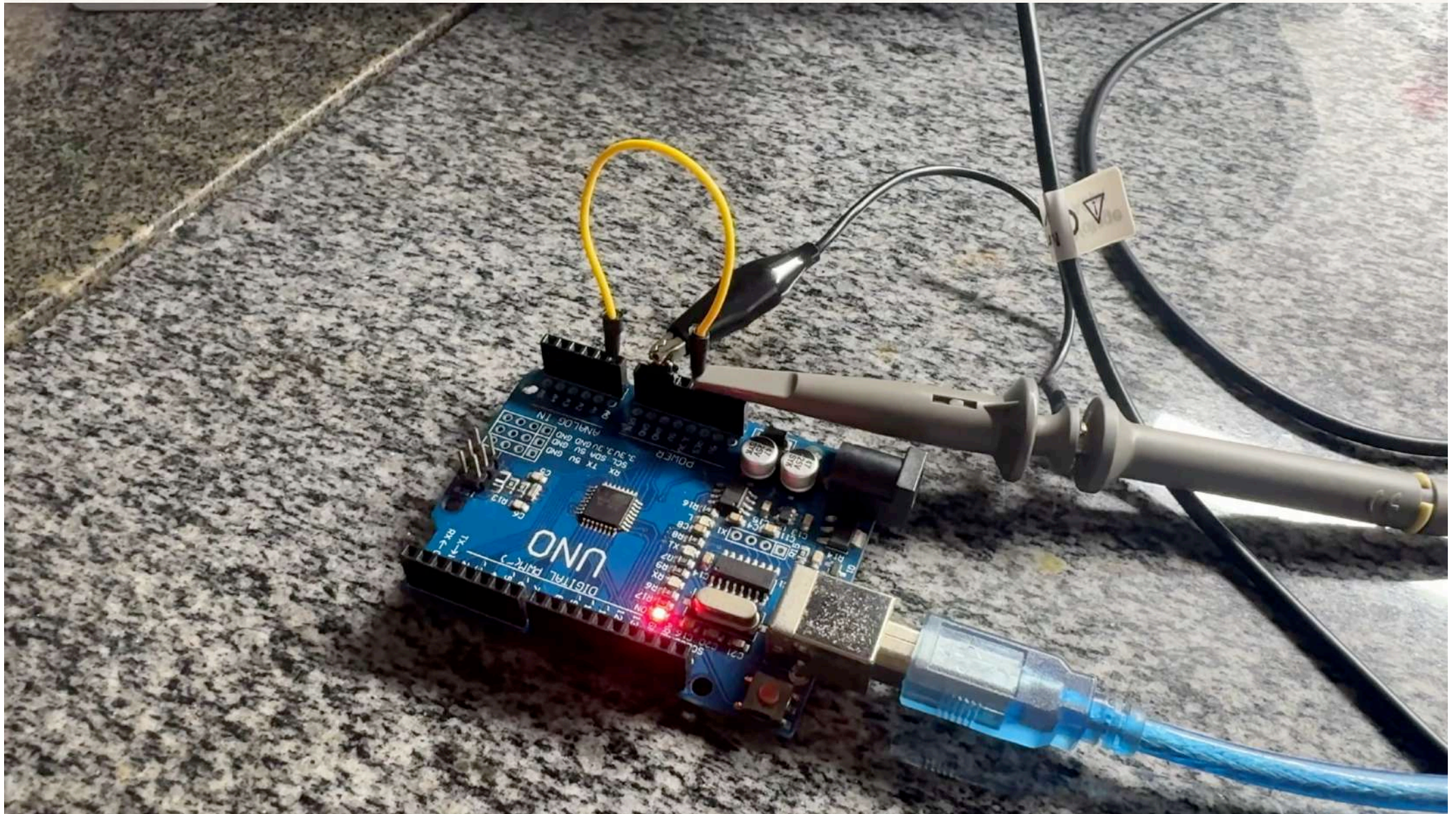
$$\frac{t - 0}{5 - 0} = \frac{686 - 0}{1023 - 0}$$

$$\frac{t}{5} = \frac{686}{1023}$$

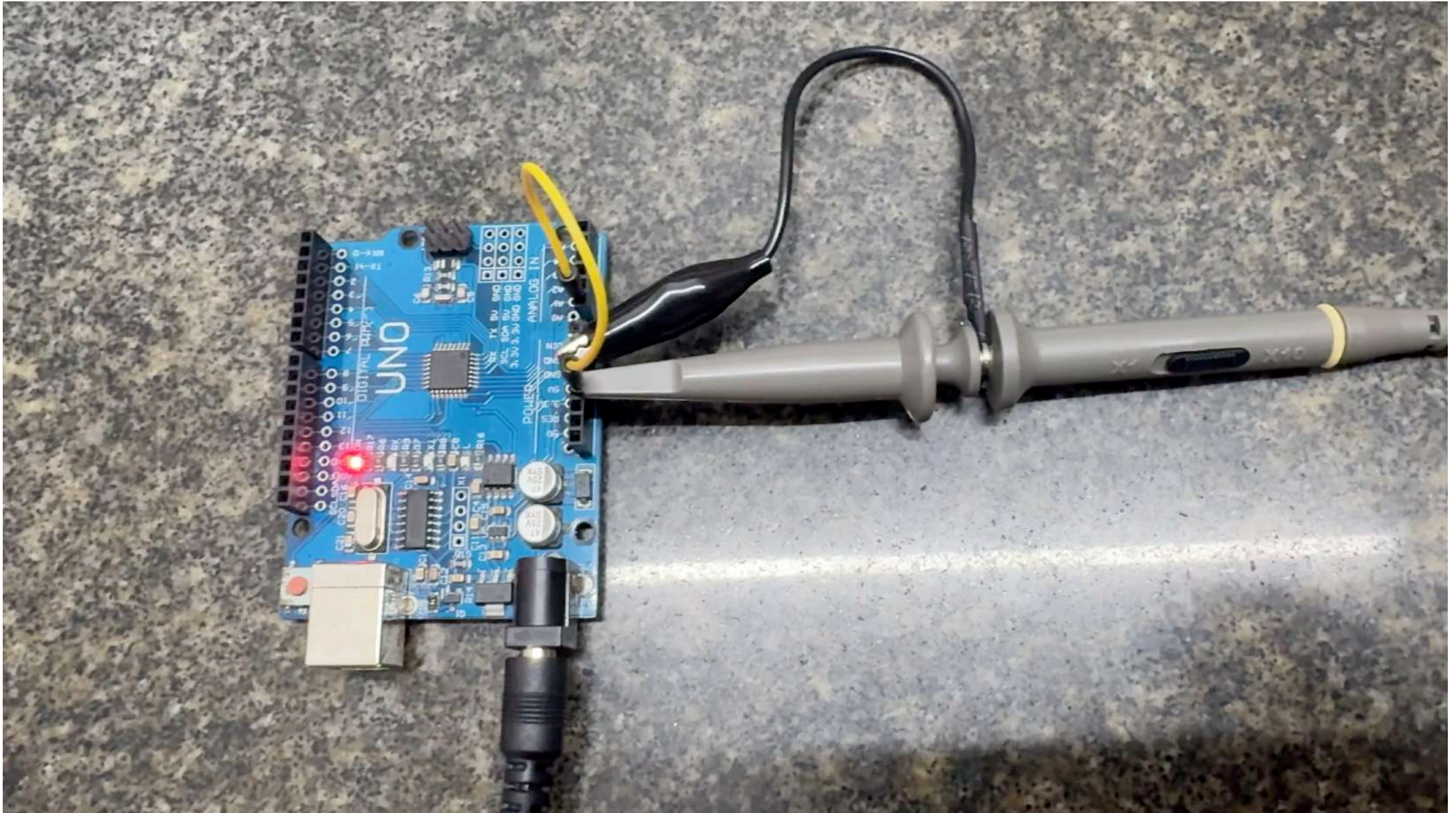
$$t = \frac{5 \times 686}{1023} = 3,35288 \text{ V} \approx 3,3 \text{ V} \quad +1,2\%$$



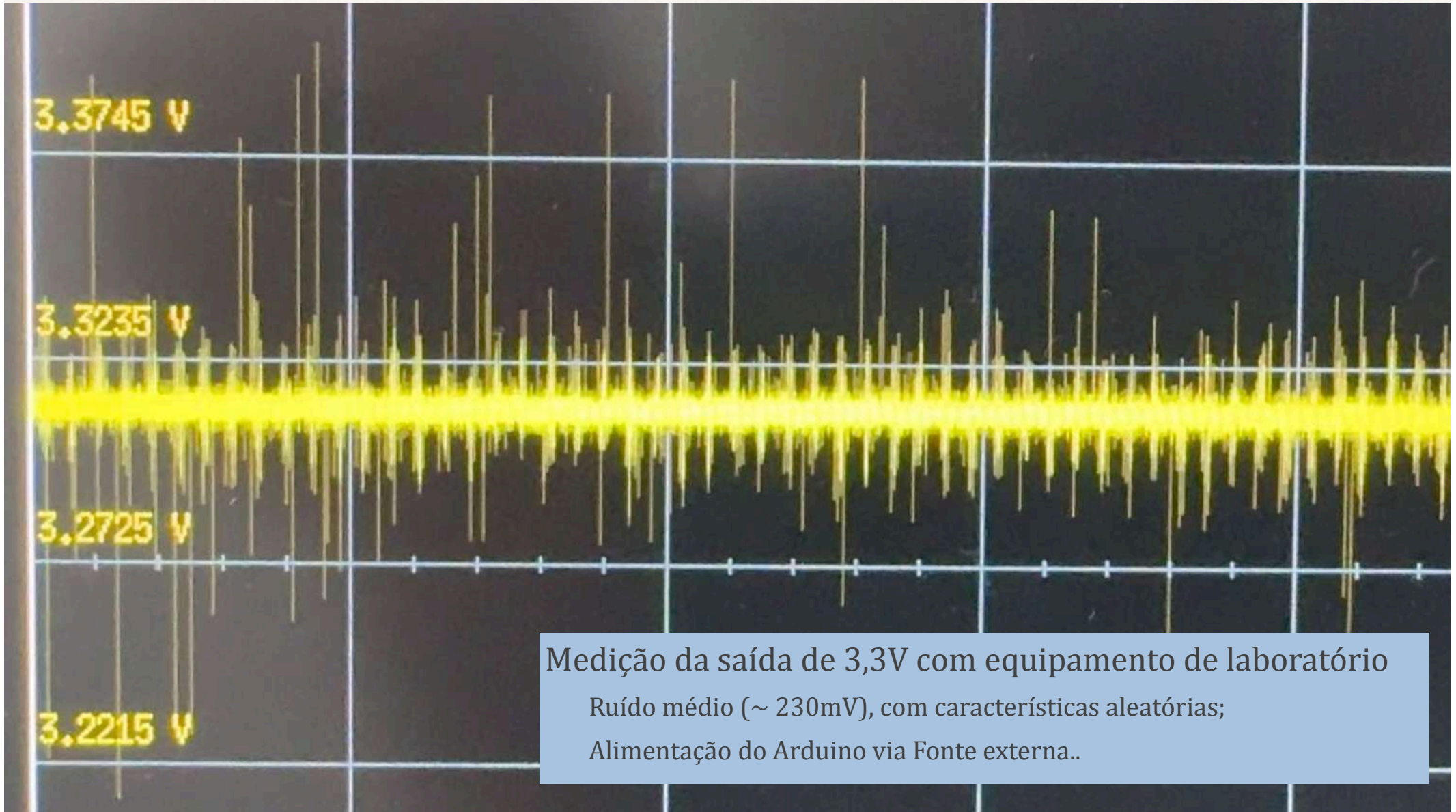
# 2º Passo: Medição Básica



# 2º Passo: Medição Básica



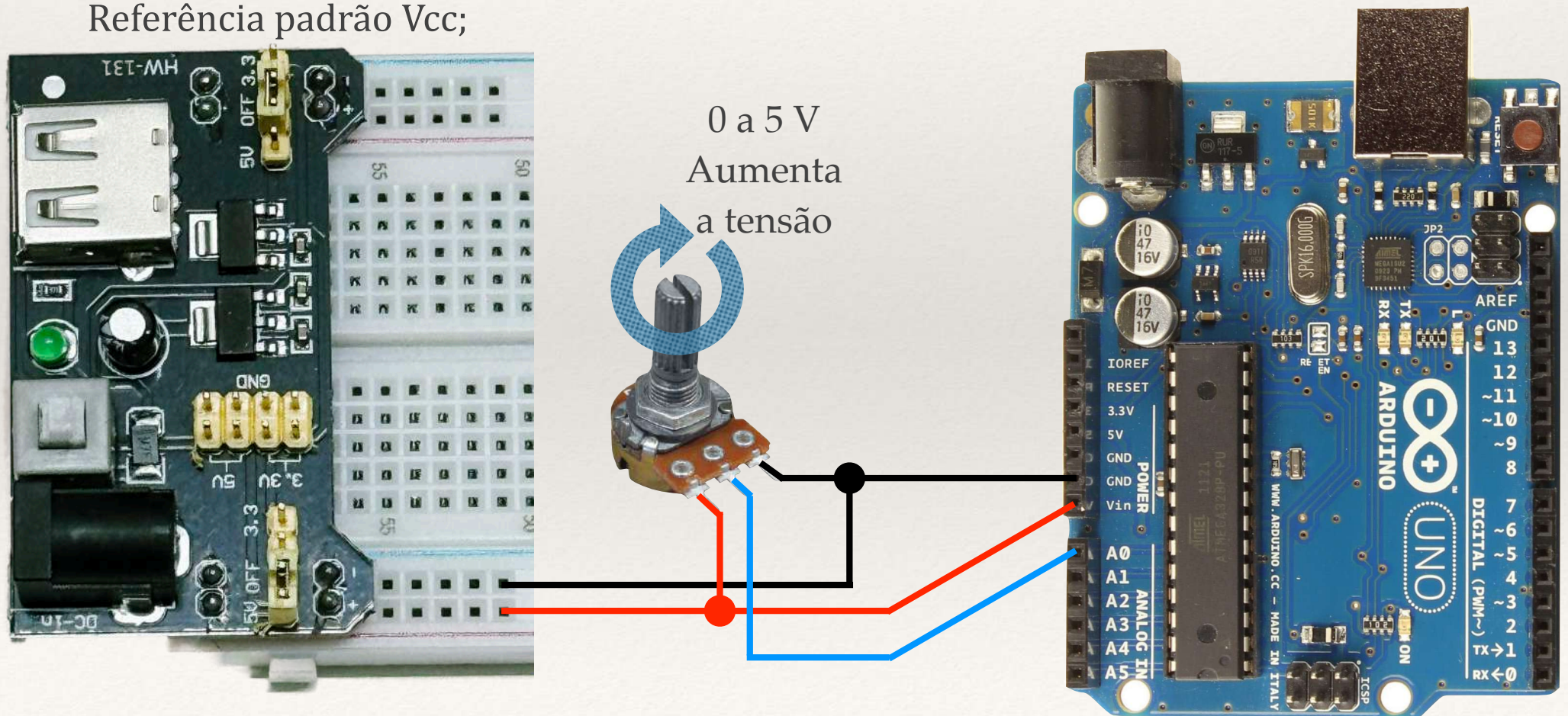
# 2º Passo: Medição Básica



Medição da saída de 3,3V com equipamento de laboratório  
Ruído médio ( $\sim 230\text{mV}$ ), com características aleatórias;  
Alimentação do Arduino via Fonte externa..

# 3º Passo: Medir Tensão

Utilizaremos uma fonte padrão para *protoboard*  
Arduíno Uno e potenciômetro conectados à fonte de 5 V;  
Referência padrão Vcc;

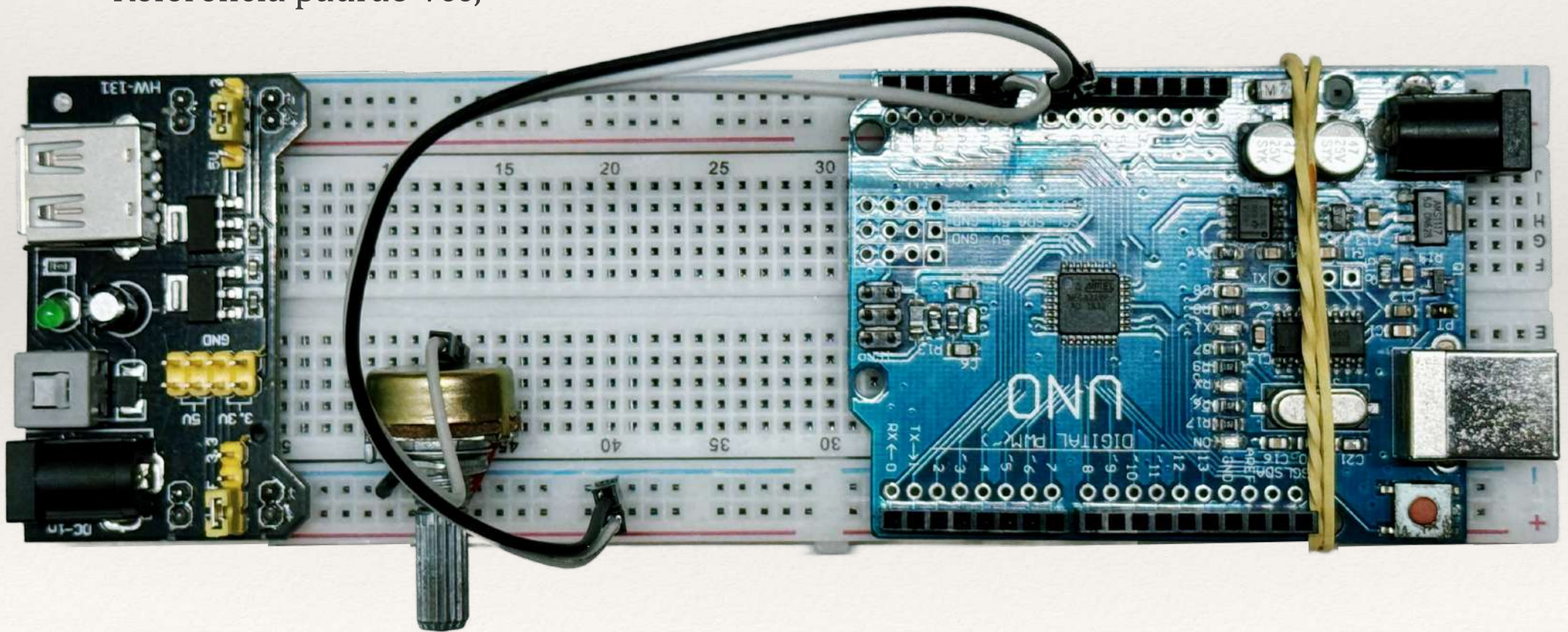


# 3º Passo: Medir Tensão

Utilizaremos uma fonte padrão para *protoboard*

Arduíno Uno e potenciômetro conectados à fonte de 5 V;

Referência padrão Vcc;



# 3º Passo: Medir Tensão

## Cálculo da tensão

(usamos a casa decimal para garantir o processamento das constantes como "float")

Mostra o valor lido, e a tensão calculada

Número de amostragens < 10 por segundo

```
void setup() {  
  
    Serial.begin(115200);  
    pinMode(A0, INPUT);  
  
}  
  
int entrada, entradaAnterior;  
  
void loop() {  
  
    entrada = analogRead(A0);  
    float tensao = entrada * 5 / 1023.0;  
  
    if( entrada != entradaAnterior ) {  
        entradaAnterior = entrada;  
        Serial.print( entrada );  
        Serial.print( ": " );  
        Serial.print( tensao );  
        Serial.println( " V" );  
    }  
  
    delay(100);  
  
}
```

# 3º Passo: Medir Tensão

## O que percebemos?

Percebe-se alguma instabilidade nos valores medidos, exceto nos extremos da escala;

Repetição ocorre porque a diferença está nos dígitos complementares (a partir dos milésimos);

## Tensões externas?

Não há qualquer proteção da entrada, logo tensões negativas, ou superiores a 5V podem danificar o Arduíno !

Experimento utilizando tensões do próprio Arduíno é mais seguro.

---

# 4º Passo: Média Móvel

---

A instabilidade é um sintoma da falta de precisão;

A imprecisão costuma afetar mais os valores intermediários de uma escala;  
Vimos que a alimentação do  $\mu C$  pode prejudicar a precisão, além de outros fatores;

No entanto, aparentemente há característica aleatória nas variações !

Como aumentar a precisão no experimento?

Vamos implementar o algoritmo de Média Móvel?

# Média Móvel

Guarda medição no vetor  
Incrementa o vetor de forma circular 0 ↻ 16

Acumula as 16 últimas medições

Valor evita repetição da exibição da tensão

Cálculo da média móvel das últimas 16 medições

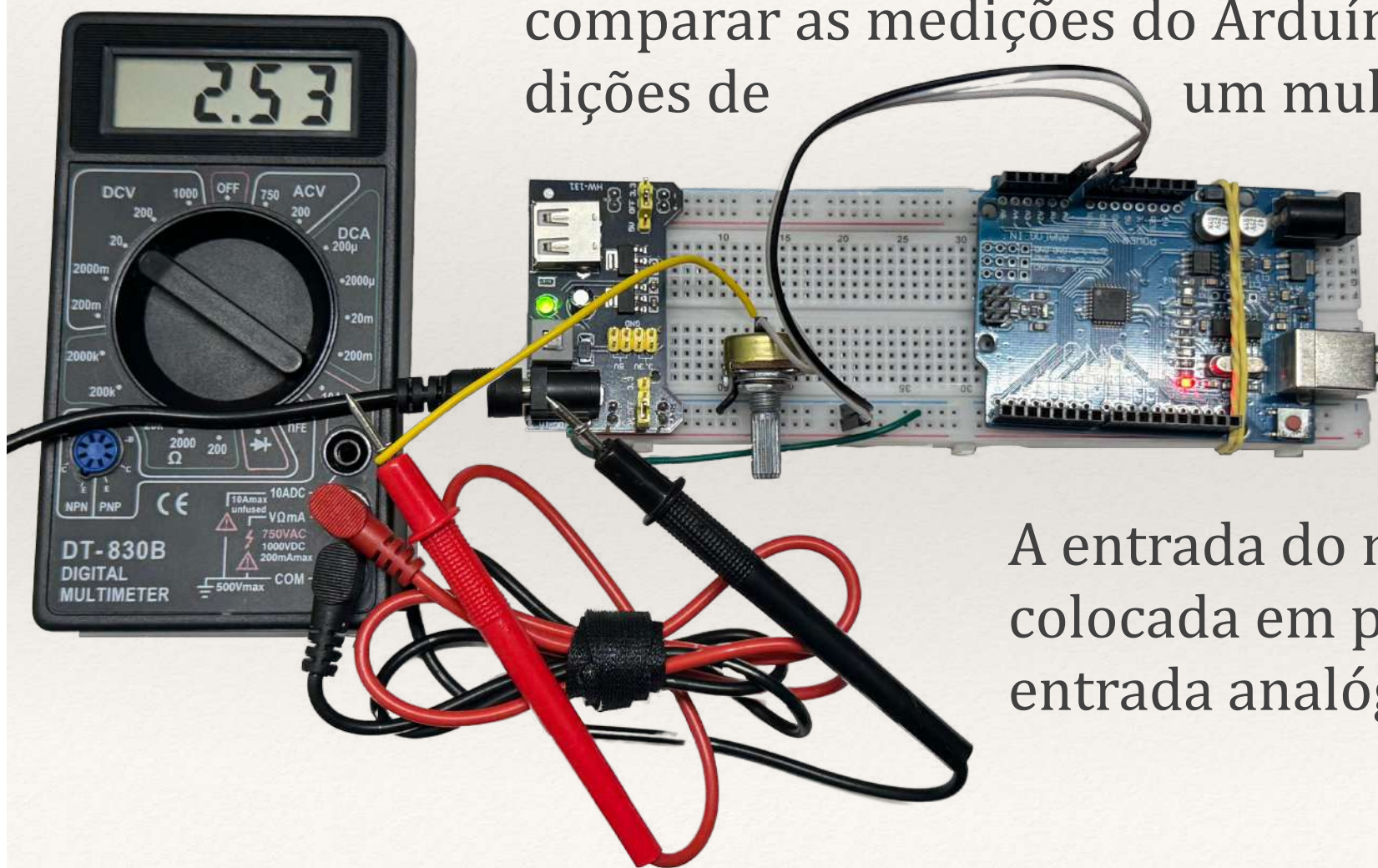
Evita re-exibição para alterações na casa dos milésimos

Número de amostragens < 100 por segundo

```
void setup() {  
    Serial.begin(115200);  
    pinMode(A0, INPUT);  
}  
  
int valorAnterior;  
int posicao = 0, medicoes[16];  
  
void loop() {  
  
    int entrada = analogRead(A0);  
  
    medicoes[ posicao ] = entrada;  
    if( posicao < 16 ) posicao++;  
    else posicao = 0;  
  
    int soma = 0;  
    for( int i=0 ; i < 16 ; i++ )  
        soma += medicoes[ i ];  
    int valor = soma / 16;  
  
    float tensao = (soma / 16) * 5 / 1023.0;  
  
    if( abs( valor-valorAnterior ) > 3 ) {  
        valorAnterior = valor;  
        Serial.print( tensao );  
        Serial.println( " V" );  
    }  
  
    delay(10);  
}
```

# 5º Passo: Exatidão e Linearidade

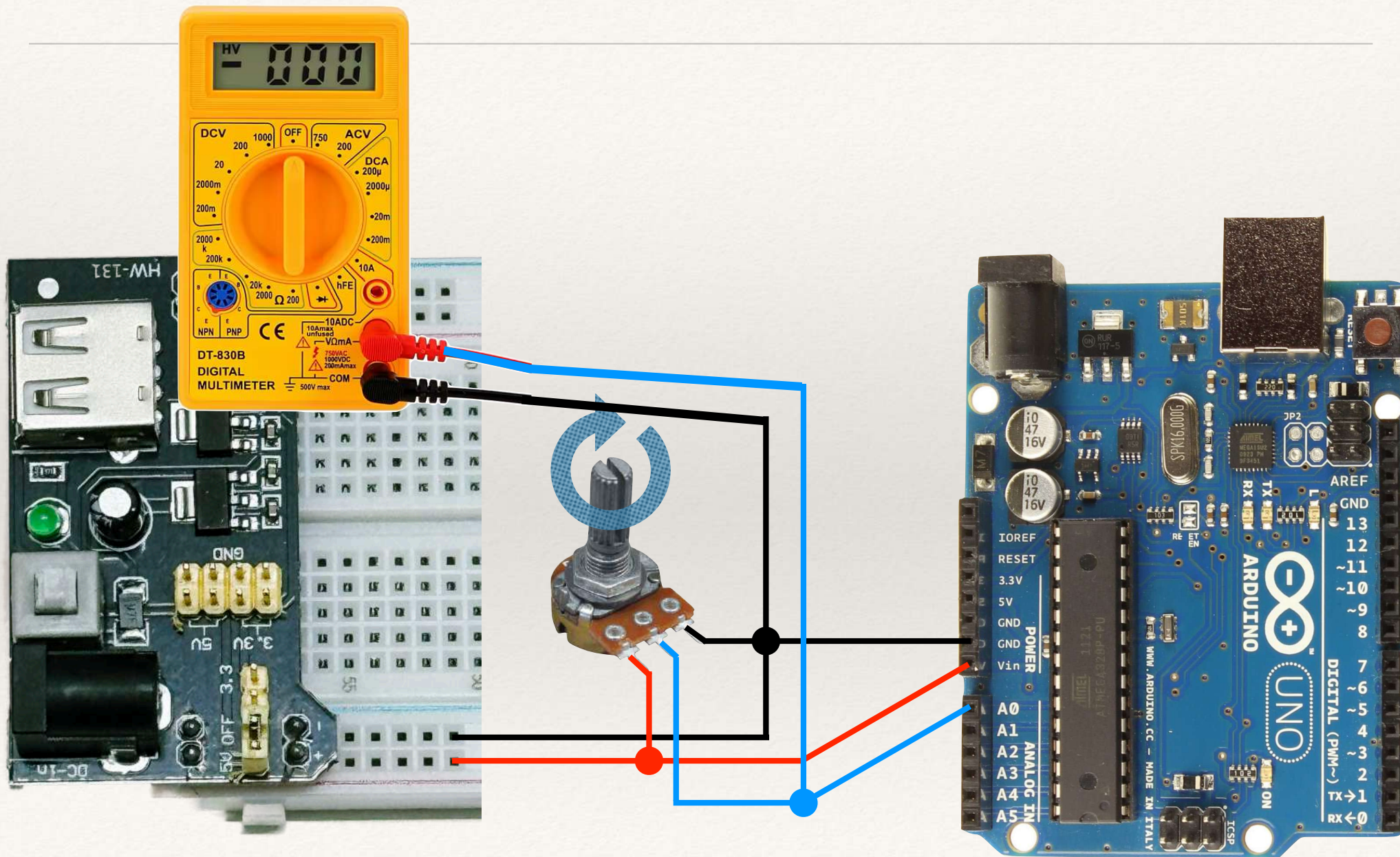
Para checar a exatidão e linearidade, vamos comparar as medições do Arduíno com as medições de um multímetro;



No multímetro, a escala escolhida foi a de 20 Volts.

A entrada do multímetro foi colocada em paralelo com a entrada analógica A0;

# 5º Passo: Exatidão e Linearidade



# 5º Passo: Exatidão e Linearidade

## Verificar exatidão e linearidade

Ajustar a tensão para pontos específicos;  
Sugestão na tabela ao lado: 9 pontos (ou mais);

## Calcular as diferenças pontuais

Indicar percentual positivo ou negativo;  
Traçar gráfico de linha para avaliar as diferenças e linearidade das medidas;

Multímetro	Arduíno	%
0,5	?	?
1,0		
1,5		
2,0		
2,5		
3,0		
4,0		
4,5		
5,0		

# 6º Passo (desafio): Portabilidade

Portabilidade exige independência do PC  
Um *display* LCD é uma boa opção;  
São pequenas alterações de código;  
O *hardware* é sensível pelo excesso de cabos;  
O ideal seria fixar o  $\mu\text{C}$  na *protoboard*.



F I M